

医疗配送机器人技术参数及要求

1. 尺寸（长×宽×高）：≤460*550*1100mm；产品重量：≤50Kg；载重：≥20Kg；舱体容积≥90L
2. 舱体：具备四个舱体，舱体支持按需切换成两舱、三舱或四舱，机器人会根据舱体数量（2 舱、3 舱、4 舱）自主选择自动开门时的门数，每扇自动门具备防夹功能
3. 舱体内部需支持照明和消毒功能，需集成 LED 照明+UVC 消毒双模组，支持任务完成后进行自动消杀，并支持查看消毒记录
4. 舱体内部需具备新风系统，每个舱室的内部和外部具有换气孔，舱门开启即进行主动换气：（1）人员在舱室换气孔所在处放置纸巾或同类轻柔物品；（2）人员操作机器人开启舱门，舱内新风系统自动启动，纸巾可被气流吹动
5. 机器人需具备≥10.1 英寸的高清触摸显示屏，分辨率≥1280*720
6. 扬声器：支持语音提醒收发货、避让、警示等
7. 续航时间≥12 小时；充电时间≤6.5 小时；机器人需支持自动返回充电桩回充，按照既定时间自动上下班；机器人需支持手动充电，用充电线充电
8. 运动能力：最窄通过宽度≤700mm；行驶最大速度≥0.8 米/秒；爬坡度数≥8°，越障高度≥15mm，支持原地旋转
9. 前方机身需装配≥1 个激光雷达，探测距离≥20 米
10. 机器人前侧需具有大于等于机身行进面宽度的物理防撞条，当防撞条受到碰撞时，机器人具备自动停止模式。
11. 底盘具有减震结构，保障运输平稳
12. 具备坡道驻车功能，当机器人爬陡坡途中需要停车时，驱动轮应保持自动刹车状态，防止后溜，重新起步时，应自动解除坡道驻车状态
13. 具备≥1 个急停开关；机器人任务执行过程中具备急停模式，恢复之后可继续执行前序任务
14. 通信方式：支持 Wi-Fi/4G/Lora
15. 机器人需具备与电梯物联模块之间的通讯能力，实现自主上下电梯
16. 机器人需具备与门禁物联模块之间的通讯能力，实现自动开关门
17. 机器人系统需支持拨打固定内线电话、拨打移动电话提醒机器人到达状态

18. 机器人需支持远程分布式提醒功能，机器人到达目的地时，通知设备进行声光提醒

19. 机器人可通过电梯物联模块发送召唤电梯指令，电梯按相应指令响应运行；机器人的电梯物联模块不影响电梯正常运行；机器人可通过电梯物联模块接收电梯状态信息